

T5L

高导距：导距 20

原点反马达



订购型号

T5L						ERCD		
机器人主机	导距指定 20:20mm 12:12mm 6:6mm	刹车 未填写:无刹车 BK:带刹车	原点位置变更 无:标准 Z:反马达侧	润滑油指定 无:标准 GC:洁净型	行程 50~800 (50mm 间距)	电缆长度*1 1L:1m 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m 1K/3K/5K/10K (抗弯曲)	适用控制器	I/O 连接器规格 CN1:I/O 扁平电缆 1m (标准) CN2:双绞线 2m (脉冲列规格)

※1. 标准机器人电缆为固定用电线 (1L/3L/5L/10L), 可选择抗弯曲电缆。

基本规格

马达输出 AC (W)	30
反复定位精度*1 (mm)	±0.02
减速机构	滚珠螺杆 φ12 (C10 级)
滚珠螺杆导距 (mm)	20 12 6
最高速度*2 (mm/sec)	1200 800 400
最大搬运重量 (kg)	水平使用时 3 5 9 垂直使用时 — 1.2 2.4
额定推力 (N)	19 32 64
行程 (mm)	50~800 (50 间距)
全长 (mm)	水平使用时 行程+201.5 垂直使用时 行程+239.5
主机截面最大外形 (mm)	W55×H52
电缆长度 (m)	标准:3.5 / 选配:5, 10
线性导轨形式	2 列哥德式×1 导轨
位置检测器	旋转变压器*3
分辨率 (脉冲/旋转)	16384

- ※1. 单方向的反复定位精度。
- ※2. 行程超过 600mm 时, 根据动作区域不同, 可能会出现滚珠螺杆的共振情况 (危险速度)。此时, 应参考图纸下侧表格所示的最高速度, 通过程序下调速度。
- ※3. 位置检测器 (旋转变压器) 为增量式和绝对式通用规格。控制器侧具有备份功能时为绝对式规格。

允许突出量*1

导距	水平使用时 (单位: mm)			墙面安装使用时 (单位: mm)			垂直使用时 (单位: mm)		
	A	B	C	A	B	C	A	C	
导距 20	1kg 600	3kg 675	5kg 1170	1kg 600	3kg 215	5kg 368	1.2kg 242	2.4kg 113	
导距 12	2kg 323	3kg 103	5kg 159	2kg 291	3kg 73	5kg 127			
导距 6	3kg 683	5kg 247	9kg 406	3kg 1082	5kg 449	9kg 970			

※ 导轨寿命 10,000km 时, 滑块上方中心至搬运重心的距离。
※ 计算寿命时的行程为 600mm。

允许静态力矩

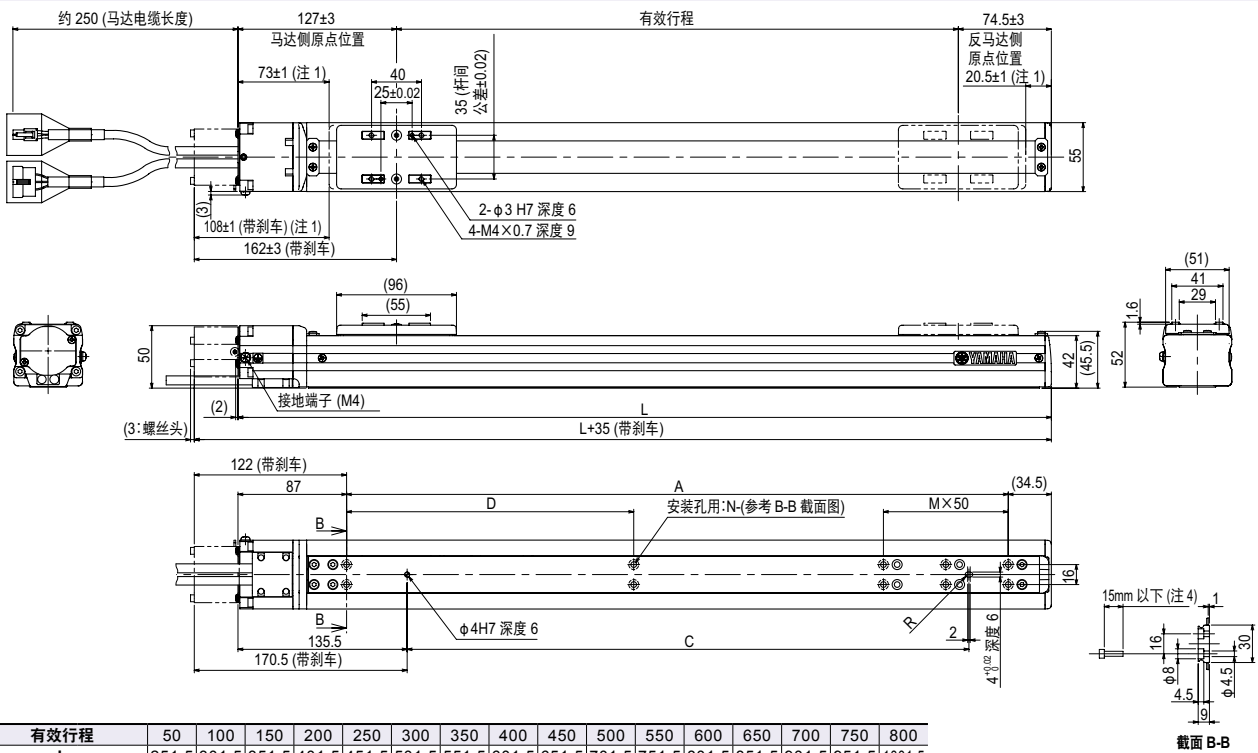
MY	MP	MR
30	34	40

(单位: N·m)

适用控制器

控制器	运行方法
ERCD	脉冲列/程序/迹点定位/遥控命令/在线命令

T5L



有效行程	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	251.5	301.5	351.5	401.5	451.5	501.5	551.5	601.5	651.5	701.5	751.5	801.5	851.5	901.5	951.5	1001.5
A	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880
C	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
D	—	—	—	—	—	—	230	230	230	230	230	230	230	230	230	230
M	0	1	2	3	4	5	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
N	4	6	8	10	12	14	6	8	10	12	14	16	18	20	22	24
主机重量 (kg) 注3	1.7	1.8	2.0	2.2	2.3	2.5	2.7	2.8	3.0	3.2	3.3	3.5	3.7	3.8	4.0	4.2
各行程最高速度 (mm/sec) 注5	导距 20	1200														
	导距 12	800														
	导距 6	400														
	速度设定	—														

- 注1. 从两端到限位器的位置。
- 注2. 马达电缆最小弯曲半径为 R30。
- 注3. 不含刹车的重量。带刹车的重量比主机重量表中所示重量重 0.2kg。
- 注4. 安装应用使用杆长为 15mm 以下的内六角螺栓 (M4×0.7)。
- 注5. 行程超过 600mm 时, 根据动作区域不同, 可能会出现滚珠螺杆的共振情况 (危险速度)。此时, 应参考左侧表格所示的最高速度下调动作速度。
- 注6. T5L 与 T5LH 的外形图相同。